

## Průběh obhajoby diplomové práce:

Zodpovězení dotazů oponenta práce.

Vysvětlit důvod výběru daného regulátoru.

Vysvětlit termín „modelářská PWM“.

Možnost využití nového ovládacího typu Kinect.

Československá univerzita v Plzni  
Fakulta elektrotechnická  
Katedra aplikované elektroniky  
a telekomunikací  
©

**SHODNÉ  
S ORIGINÁLEM**

Klasifikace:

*vyhovuje*.....

Datum obhajoby:

28. července 2020

