

# Hodnocení vedoucího diplomové práce

Autor práce: **Bc. Jiří ŠEDIVEC**

Název práce: **Modulární systém pro řízení minirobotů**

## Splnění zadání

splněno

## Zhodnocení odborné úrovně práce

Cílem práce bylo navrhnout a vyrobit minirobotickou platformu, kterou náš výzkumný tým používá ve své práci. Všechny body zadání této diplomové práce byly nejen splněny, ale student se nad rámec své práce snažil neustále zapracovávat nové požadavky našeho týmu. Student v průběhu tvorby práce narazil na drobné obtíže s výrobou a dodáním některých komponent, ale všechny problémy postupně vyřešil nebo je obešel alternativní variantou, která předčila naše požadavky. Výsledek této práce je pro náš vědecký tým nástroj a základní stavební kámen, který zjednoduší vývoj nových manipulátorů a metod zpětnovazebního řízení podobných systémů. I z toho důvodu student vyrobil tři prototypy, pro snazší spolupráci více členů týmu. Vytvořené prototypy i studentův přístup nelze hodnotit jinak než výborně.

## Zhodnocení formální úrovně a práce s literaturou

Práce je psána velmi příjemnou formou. Čtenáři přibližuje problematiku od zjednodušeného popisu až po detailní výsledky analýz a vyrobených prototypů. Student při práci vycházel z aktuálních zdrojů, které si povětšinou dohledal sám.

## Posouzení podobnosti kvalifikační práce

Tato kvalifikační práce byla, v souladu s Vyhláškou děkana 10D/2021 - Studium v bakalářských a magisterských studijních programech, prověřena systémem pro odhalování plagiátů Theses.cz, který nevykázal významnou shodu práce s jinými díly.

## Doporučení k obhajobě

Doporučuji k obhajobě

**Hodnocení: 1 - Výborně**

V \_\_\_\_\_ dne \_\_\_\_\_

-----  
Ing. Martin Juřík