



Hodnocení bakalářské práce vedoucím

Název práce:	Hardware pro řízení robotické ruky		
Student:	Jiří MOUČEK	Std. číslo:	E12B0460P
Vedoucí:	Ing. Lukáš Koudela		

Kritéria hodnocení práce vedoucím	Max. body	Přidělené body
Splnění zadání práce	40	20
Aktivita studenta během zpracování práce (využití konzultací, práce s literaturou, aktivní přístup, ...)	30	20
Formální zpracování práce	15	8
Dodržení termínů (plynulost zpracování během ak. roku, dodržení termínu odevzdání, prodloužení studia)	15	13

Hodnocení činnosti studenta, připomínky, dotazy:

Předložená práce se zabývá návrhem a realizací hardwarové stránky pro ovládání robotického manipulátoru. Student v úvodní části uvedl popis robotů a jejich rozdělení z několika hledisek, včetně vymezení pojmů v daném oboru. V další části, představující přínos práce, se zaměřil na hardwarové řešení robotického manipulátoru, tj. sestavení manipulátoru, problematiku napájení, realizaci nízkourovňového ovládání, vytvoření funkčního zařízení a testování jeho provozu.

Student pracoval samostatně a přiměřeně využíval konzultace. Realizovaný robotický manipulátor je plně funkční, práci přes nedostatky (nedostatečná rešerše a nedostatečný popis vlastního přínosu, absence dokumentace testovacího provozu manipulátoru) doporučuji k obhajobě, kde by se k uvedeným nedostatkům měl autor vyjádřit.

Bakalářskou práci hodnotím klasifikací **dobře** (podle klasifikační stupnice dané směrnicí děkana FEL)

Dne: 16.6.2015


.....
předseda vedoucího práce