



Hodnocení diplomové práce vedoucím

Název práce:	Robotická platforma s více končetinami		
Student:	Bc. Martin FAKTOR	Std. číslo:	E13N0121P
Vedoucí:	Ing. Petr Weissar, Ph.D.		

Kritéria hodnocení práce vedoucím	Max. body	Přidělené body
Splnění zadání práce	40	40
Aktivita studenta během zpracování práce (využití konzultací, práce s literaturou, aktivní přístup, ...)	30	25
Formální zpracování práce	15	12
Dodržení termínů (plynulost zpracování během ak. roku, dodržení termínu odevzdání, prodloužení studia)	15	15

Hodnocení činnosti studenta, připomínky, dotazy:

Student v práci prezentuje svůj vývoj kráčejičímho robota s 6 končetinami. Začíná návrhem celého designu, výpočty příslušných kinematických úloh jednotlivých končetin a následně celého robota. Součástí je FW pro řídicí jednočipový mikropočítač i aplikace pro ovládání z mobilního telefonu propojené pomocí technologie Bluetooth s robotem.

Připomínky technické:

1. Při rozboru programu je lepší uvést části kódu než dlouhé odstavce popisu funkce.
2. Kde se vzaly údaje z "akceleračního snímače", které je třeba filtrovat v řídicí jednotce ? (str. 22)

Diplomovou práci hodnotím klasifikací **v ý b o r n ě** (podle klasifikační stupnice dané směrnici děkana FEL)

Dne: 19.5.2015

.....
podpis vedoucího práce