

Průběh obhajoby diplomové práce: **S ORIGINÁLEM**Západočeská univerzita v Plzni  
Fakulta inženýrských věd  
katedra Kybernetiky

©

úste práce

aktuátor - popis (sálka, vlastnosti, mikinolu / flexinolu)  
- model aktuátoru, validace modelu

regulátor aktuátoru - návrh dopředné vazby

→ regulace aktuátoru s dopřednou vazbou

návrh PID regulátoru, jeho vlastnosti

návrh manipulátoru - definice souřadnic systému

ústej schéma - SW, HW

Následující práce

odpovědi na otázky vedoucího a oporanta

veličiny odhadované pro dopřednou vazbu, ústej  
povrch, řízení proudem- měření využití zpětnovazebního řízení, kaskádní  
regulace

- problematická hysterese

Klasifikace:

.....  
.....

Datum obhajoby:

20. června 2017

.....  
.....  
podpis zkoušejícího