



Hodnocení diplomové práce oponentem

Název práce:	Návrh řízení 3-osého manipulátoru pro automatizované testování řídicích jednotek		
Student:	Bc. Josef VANĚK	Std. číslo:	E15N0079P
Oponent:	Pavel Špatenka		

Kritéria hodnocení práce oponentem	Max. body	Přidělené body
Splnění zadání práce (posuzuje se i stupeň kvality splnění)	25	25
Odborná úroveň práce	50	42
Interpretace výsledků a jejich diskuze, příp. aplikace	15	14
Formální zpracování práce, dodržování norem	10	9

Hodnocení obsahu a kvality práce, připomínky:

Diplomant zpracovával práci u firmy MBtech Bohemia s.r.o. Jeho úkolem bylo zmapovat způsoby řízení pohonů zkonstruovaného manipulátoru včetně tvorby uživatelského rozhraní. Práce byla náročná zejména svojí komplexitou - od návrhu až po realizaci. Diplomant v práci popisuje možnosti řízení pohonů a jejich specifika. Velká část práce je věnována ochranným opatřením a normám pro bezpečnost zařízení. Student velmi dobře popsal a zhodnotil dosažené výsledky. Práce je psána srozumitelně, pouze s drobnými překlepy. K formě zpracování nemám výhrad.

Dotazy oponenta k práci:

- 1) V čem spatřujete výhody použití technologie NI oproti PLC?
- 2) Jak hodnotíte vlastnosti zvolené mechanické konstrukce?

Diplomovou práci hodnotím klasifikací **v ý b o r n ě** (podle klasifikační stupnice dané směrnicí děkana FEL)

Dne: 8.6.2018

.....
podpis oponenta práce