



Hodnocení bakalářské práce oponentem

Název práce:	Konstrukce řídicí jednotky pro jemné polohování krokového motoru		
Student:	Petr CAFOUREK	Std. číslo:	
Oponent:	Vlastimil Zwiefelhofer		

Kritéria hodnocení práce oponentem	Max. body	Přidělené body
Splnění zadání práce (posuzuje se i stupeň kvality splnění)	25	24
Odborná úroveň práce	50	43
Interpretace výsledků a jejich diskuze, příp. aplikace	15	15
Formální zpracování práce, dodržování norem	10	4

Hodnocení obsahu a kvality práce, připomínky:

Teoretická část práce, kde student popisuje obecně krokové motory, se mi zdá poněkud stručná a hlavně postrádá citace. Dále bych práci vytknul úroveň schémat, které mají nejednotné popisky součástek. To samé platí pro celkové schéma zapojení uvedené v příloze, které by bylo navíc vhodné opatřit rámečkem s razítkem. Práce obsahuje jen minimální množství překlepů a chyb, jako například špatný odkaz na obrázek a na kapitolu. Naopak bych chtěl pochválit praktickou část bakalářské práce, kde student dokázal navrhnout funkční HW a napsat k němu i SW na slušné úrovni.

Bakalářská práce splňuje všechny body zadání a zejména v řešení praktické části si vedl student nadprůměrně a navrhuji mu hodnocení **výborně**.

Dotazy oponenta k práci:

V práci uvádíte možné rozdělení motorů podle jejich konstrukce, mohl byste uvedené typy krádce popsat, popřípadě uvést výhody a nevýhody daných provedení?

Jste si jistý se správností vzorce pro výpočet úhlu kroku na str.20? Mohl byste vzorec popsat a odůvodnit jeho podobu?

Bakalářskou práci hodnotím klasifikací **výborně** (podle klasifikační stupnice dané směrnicí děkana FEL)

Dne: 11.6.2012


.....
podpis oponenta práce