



Hodnocení bakalářské práce oponentem

| | | | |
|--------------|--|-------------|--|
| Název práce: | System snímání a vyhodnocení polohy pedálů elektrovozidla | | |
| Student: | Adam TROJAN | Std. číslo: | |
| Oponent: | Ing. Luboš Streit | | |

| Kritéria hodnocení práce oponentem | Max. body | Přidělené body |
|---|-----------|----------------|
| Splnění zadání práce (posuzuje se i stupeň kvality splnění) | 25 | 24 |
| Odborná úroveň práce | 50 | 45 |
| Interpretace výsledků a jejich diskuze, příp. aplikace | 15 | 13 |
| Formální zpracování práce, dodržování norem | 10 | 9 |

Hodnocení obsahu a kvality práce, připomínky:

Předkládaná práce obsahuje přehled principů snímání polohy a zaměřuje se na ty, které jsou použitelné pro snímání polohy pedálů. Dále se práce zabývá konstrukcí potřebné elektroniky vyhovující pravidlům soutěže studentské elektroformule SAE. Student tímto prokázal své schopnosti v různých oblastech vývoje elektroniky, jako jsou: návrh schéma a desky plošných spojů, osazování, oživování a měření. Všechny body zadání byly splněny.

Dotazy oponenta k práci:

- 1) V práci je připraven procesor pro další zpracování signálu. Jaké funkce by měl mít implementovány, aby splnil požadavky na bezpečnost dle pravidel SAE?
- 2) Operační zesilovače mají mimo jiné za úkol linearizovat průběh sešlápnutí pedálu. Bylo by možné k další linearizaci využít implementovaný procesor?
- 3) Směr pohybu a orientace magnetu má vliv na výsledný průběh. Jak by vypadal průběh pro magnet otočený o 90° oproti orientaci uváděné v práci na Obr. 3.8?

Bakalářskou práci hodnotím klasifikací **výborně** (podle klasifikační stupnice dané směrnicí děkana FEL)

Dne: 29.6.2020

.....
podpis oponenta práce