

Hodnocení oponenta diplomové práce

Autor práce: **Bc. Filip VESELÝ**

Název práce: **Inspekční robot pro HDPE trubky**

Splnění zadání

splněno

Zhodnocení odborné úrovně práce

Předložená práce je na velmi vysoké úrovni. Rád bych vyzdvihnul skutečnost, že student vytvořil funkční zařízení prakticky od základu. To znamená, že v průběhu své práce musel úspěšně vyřešit úkoly z oblasti mechaniky, návrhu hardwaru elektroniky a v neposlední řadě vytvořit firmware pro elektroniku. Také oceňuji nestandardní způsob řešení komunikace s robotem s využitím ultrazvuku.

Zhodnocení formální úrovně a práce s literaturou

Práce má po formální stránce velmi vysokou úroveň. Předložený text je velmi dobře srozumitelný kvalita obrázků a schémat je dostatečná. Poněkud nestandardní grafické vyvedení hlavních kapitol do práce dobře zapadá a přispívá k velmi dobrému dojmu z práce.

Doporučení k obhajobě

Doporučuji k obhajobě

Dotazy k práci

1. Jaké jsou reálné možnosti robota. Jak dlouhý úsek trubky je pro robota reálně otestovat s ohledem na rychlost, kapacitu baterie a akceptovatelnou dobu testu?
2. Jaká je maximální vzdálenost, na kterou funguje ultrazvuková komunikace?

V dne

Ing. Kamil Kosturik, Ph.D.