

Průběh obhajoby bakalářské práce:

- cíl práce
- formulace problému
- návrh matematického modelu
- repetitivní kompensátor / control
- polohový repetitivní control
- mechanický stand
- implementace polohového bufferu
- experimentální výsledky
- závěry

Otázky: • Problém stability uzavřené smyčky u polohového algoritmu

- Problém s výpočetní náročností
- Návrh PI regulátoru
- Padělo aproximace

Klasifikace: velmi dobře

Datum obhajoby: 21. června 2022