

**Průběh obhajoby bakalářské práce:**

- Úvod do problematiky
- Odvození matematického modelu
- Architektura simulačního prostředí
- Simulační model
- Řídicí algoritmus
- Simulační experimenty
- Porovnání skutečné a ideální trajektorie
- Vyhodnocení odolnosti na senzorický šum
- Závěr

**Otázky:**

- Nepřemýšlel jste o opačném pořadí kroků? (diskretizace -> linearizace)
- Jaké kritérium jste zvolil při vyhodnocování sledování trajektorie?
- Z jakého důvodu jste zvolil omezení, že závěs nákladu je pevná tyč, a ne např. pružné lano?
- Lze doporučit délku závěsu vůči hmotnosti břemene, aby regulátor minimalizoval akční zásahy?

**Členové státní zkušební komise:**

Doc. Ing. Ondřej Straka, Ph.D.  
doc. Ing. Mgr. Josef Psutka, Ph.D.  
Ing. Petr Bečvář, Ph.D.  
Ing. Miroslav Flídr, Ph.D.  
Ing. Libor Jelínek, Ph.D.  
Ing. Zdeněk Krňoul, Ph.D.  
Ing. Jan Švec, Ph.D.

Klasifikace: **Výborně**

Datum obhajoby: **18. června 2024**

---